

A 3D graphic of a coordinate system. The vertical axis is on the left, and the horizontal axis is at the bottom. A smooth, grey curve starts at the origin and rises to the right. Along this curve, there are several small, metallic, spherical data points. The text 'Empirijski modeli' is displayed in a bold, black font on a light pink rectangular background to the right of the curve.

Empirijski modeli

0. Podaci

- dobiveni mjerenjem (x_i, y_i)
- grube pogreške se odbacuju
- sugeriraju model (na osnovu grafičkog prikaza pretpostavljamo oblik ovisnosti)
- služe za procjenu parametara
- testiraju model
- cilj: utvrditi analitički izraz koji povezuje podatke, odnosno model za analitičke i prediktivne svrhe

0. Definicija

- **Empirijski se model** zasniva samo na podacima i koristi se za predviđanje ponašanja sustava
- model se sastoji od funkcije koja se prilagođava podacima (engleski 'fit')
- graf funkcije samo približno prolazi kroz točke
- **nužni podaci**

0. Linearna regresija

- ucrtamo li parove izmjerenih veličina (x_i, y_i) i dobijemo približno točke na pravcu, postoji linearna ovisnost oblika $y=ax+b$ ili $y=ax$
- metodom najmanjih kvadrata (minimiziranje sume kvadrata pogreške) dobivamo parametre a i b
- možemo predvidjeti y vrijednosti tamo gdje nema mjerenja
- funkciju je važno ne primjenjivati izvan dosega modela

0. Zapis podataka

- srednja vrijednost veličina $x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$

$$\bar{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i = \text{AVERAGE}(x_1; x_2; \dots; x_n)$$

- rezultate veličina zapisujemo u obliku

$$x = \bar{x} \pm \sigma_x$$

gdje je σ_x standardan devijacija aritmetičke sredine.

- primjer: http://physics.nist.gov/cgi-bin/cuu/Value?e|search_for=elecmag_in!

1. Linearna regresija :: $y=ax+b$

- metodom najmanjih kvadrata dobivamo parametre a , b te pripadna odstupanja

$$a = \frac{\overline{xy} - \bar{x} \cdot \bar{y}}{\overline{x^2} - \bar{x}^2}$$

$$b = \bar{y} - a\bar{x}$$

$$\sigma_a = \sqrt{\frac{1}{n} \left(\frac{\overline{y^2} - \bar{y}^2}{\overline{x^2} - \bar{x}^2} - a^2 \right)}$$

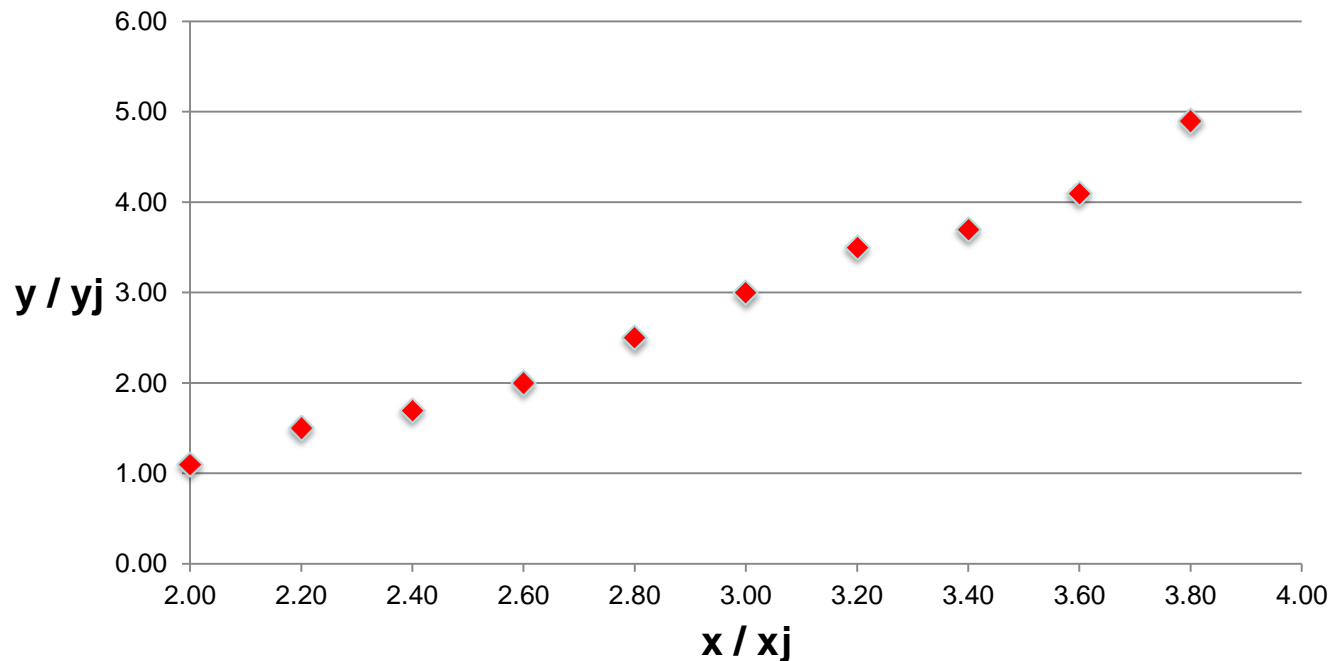
$$\sigma_b = \sigma_a \sqrt{\overline{x^2} - \bar{x}^2}$$

1. Provjera ovisnosti :: $y=ax+b$

- primjer izmjerenih podataka

x/x _j	2.0	2.2	2.4	2.6	2.8	3.0	3.2	3.4	3.6	3.8
y/y _j	1.1	1.5	1.7	2.0	2.5	3.0	3.5	3.7	4.1	4.9

- grafički prikaz (provjera linearnosti)



2. Grafički prikaz funkcije i podataka

- kopiramo podatke iz Excela u
C:\tmp\podaci.dat (decimalna točka = .)
- Gnuplot – skripta za crtanje
C:\tmp\graf.plt
- upišemo u Gnuplotu naredbe:

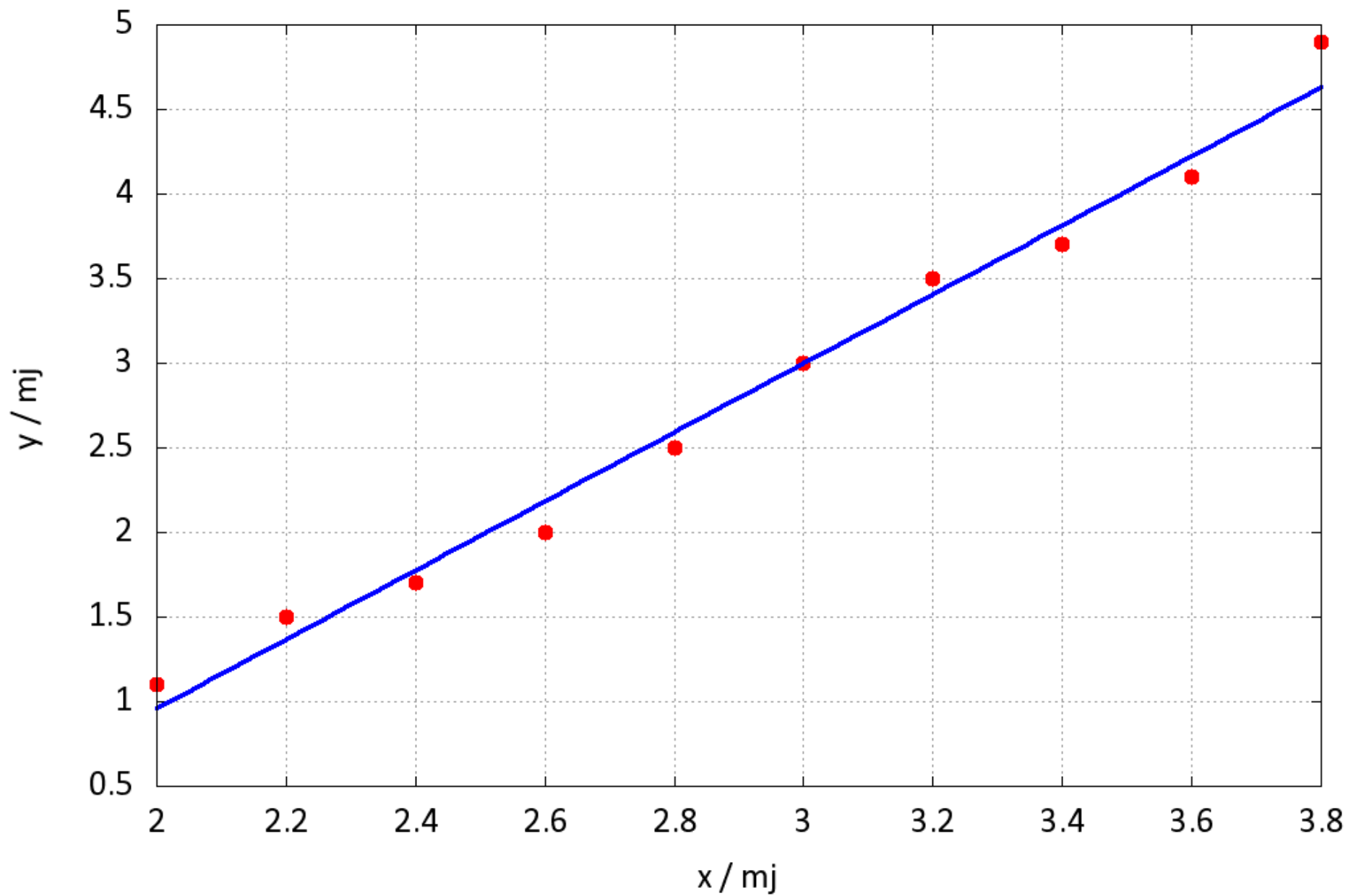
pozivamo radni direktorij

cd 'C:\temp'

učitavamo naredbe iz datoteke

load 'graf.plt'

Graf $y = 2.04 x - 3.12$



3. Linearna regresija :: $y=ax$

- metodom najmanjih kvadrata dobivamo parametar a te njegovu standardnu devijaciju

$$a = \frac{\overline{xy}}{\overline{x^2}}$$

$$\sigma_a = \sqrt{\frac{1}{n} \left(\frac{\overline{y^2}}{\overline{x^2}} - a^2 \right)}$$

4. Modeli koji se svode na $y=ax+b$

- logaritmiranjem potencije možemo svesti na linearnu funkciju

$$p = k \cdot s^a$$

$$\ln(p) = \ln(k) + a \cdot \ln(s)$$

- supstitucijom dobivamo linearni oblik $y=ax+b$

$$x = \ln(s)$$

$$a = a$$

$$y = \ln(p)$$

$$b = \ln(k)$$

5. Linearni fit pomoću Gnuplot-a

- umjesto računanja koeficijenata a i b korak po korak, možemo ih dobiti prilagodbom (fitanjem) funkcije $f(x)=ax+b$ na poznate podatke

- Gnuplot naredbe: `gnuplot_fit_podaci.plt`

proracun koeficijenata a i b fitanjem

$$f(x)=a*x+b$$

fit $f(x)$ 'podaci.txt' u 1:2 via a , b

- rezultati prilagodbe: `graf.log`

6. Nelinearni fit

- za podatke koji ne ovise linearno jedni o drugima, moramo pretpostaviti oblik funkcijske ovisnosti ovisan o parametrima koje ćemo dobiti fitanjem

- Naredba za fitanje u Gnuplotu

`fit f(x) 'dat_s_podacima' u 1:2 via parametri`

- Naredba za fitanje u Mathematici

`fitana=NonlinearModelFit[lista_podataka,f[x],{
parametri},x]`